

### 1- Analyse dimensionnelle.

L'équation d'état des gaz parfaits s'écrit  $PV = nRT$ , où  $P$  désigne la pression,  $V$  le volume,  $T$  la température,  $n$  le nombre de moles et  $R$  la constante des gaz parfaits. Montrer que la pression est une force par unité de surface. On donne  $R = 8,31 \text{ J.mol}^{-1}.\text{K}^{-1}$ .

$$P = nRT/V \Rightarrow [P] = N(ML^2T^{-2})N^{-1}\theta^{-1}\theta/L^3 = (MLT^{-2})L^{-2} \quad [2]$$

Or  $MLT^{-2}$  est l'unité une force. La pression correspond bien une force par unité de surface [1]

### 2- Calcul d'erreur et calcul d'incertitude.

On étudie un pendule oscillant dont la période propre est donnée par  $T = 2\pi\sqrt{L/g}$ . On mesure la période d'oscillation  $T = 2 \pm 0,1 \text{ s}$  et la longueur  $L = 1 \pm 0,005 \text{ m}$ .

2.1 Calculer la valeur de l'accélération de la pesanteur  $g$ .

2.2 Calculer analytiquement l'incertitude relative sur  $g$ . Calculer numériquement l'incertitude absolue.

$$g = 4\pi^2L/T^2 = 9,869 \text{ m.s}^{-2} \quad [0,5]$$

$$\Delta g/g = \Delta L/L + 2\Delta T/T \quad [1]$$

$$\Delta g = g(\Delta L/L + 2\Delta T/T) = 1,036 \text{ m.s}^{-2} \quad [0,5]$$

### 3- Oscillateur harmonique amorti.

On considère un circuit alimenté par un générateur de tension continue  $U$ , constitué par l'association en série d'une résistance ( $R = 100 \Omega$ ), d'un condensateur de capacité  $C = 0,1 \mu\text{F}$ , et d'une bobine d'inductance  $L = 100 \text{ mH}$ .

3.1 Faire le schéma du montage.

Schéma [0,5]

3.2 Montrer que l'équation différentielle décrivant l'évolution de la charge  $q$  au cours du temps  $t$  s'écrit :  $\frac{d^2q}{dt^2} + \frac{1}{\tau} \frac{dq}{dt} + \omega_0^2 q(t) = \frac{U}{L}$  [Equation 1]

$$U_R + U_L + U_C = U \Leftrightarrow Ri + L di/dt + q/C = U \quad [1]$$

Or  $i = dq/dt$  d'où le résultat [1]

3.3 Que représentent les termes  $1/\tau$  et  $\omega_0$  ? Expliciter  $\tau$  et  $\omega_0$  et calculer leurs valeurs numériques (préciser les unités).

$1/\tau$  est le terme d'amortissement et  $\omega_0$  est la pulsation propre. [0,5]x2

$$\tau = R/L = 10^{-3} \text{ s} \quad [0,5]x2$$

$$\omega_0 = 1/(LC)^{1/2} = 10^4 \text{ s}^{-1} \quad [0,5]x2$$

3.4 Les solutions de l'équation générale sans second membre (SGSSM) sont du type  $A \exp(rt)$ . Donner l'équation caractéristique du deuxième degré en fonction de  $r$ .

$$dq/dt = Ar \exp(rt) \text{ et } d^2q/dt^2 = Ar^2 \exp(rt) \quad [0,5]$$

d'où  $r^2 + r/\tau + \omega_0^2 = 0$  [1]

3.5 Calculer le discriminant  $\Delta$  et donner la condition pour obtenir des solutions oscillantes (sinusoïdales). Cette condition est-elle vérifiée dans le cas du circuit étudié ?

$\Delta = 1/\tau^2 - 4\omega_0^2$  [0,5]

Solutions oscillantes si  $\Delta < 0 \Leftrightarrow 1/\tau < 2\omega_0$  [1]

Cette condition est vérifiée dans notre cas :  $10^3 < 2 \cdot 10^4$  [0,5]

3.6 Donner les deux solutions  $r_1$  et  $r_2$  de l'équation caractéristique et en déduire que la SGSSM s'écrit :  $\underline{q}_g(t) = \exp(-\alpha t)[A_1 \exp(i\Omega t) + A_2 \exp(-i\Omega t)]$ . Expliciter  $\alpha$  et  $\Omega$  en fonction de  $\tau$  et  $\omega_0$ .

$r_1 = (1/2)\left[-1/\tau + i(4\omega_0^2 - 1/\tau^2)^{1/2}\right] = (1/2\tau)\left[-1 + i(4\omega_0^2\tau^2 - 1)^{1/2}\right]$  [0,5]

$r_2 = (1/2)\left[-1/\tau - i(4\omega_0^2 - 1/\tau^2)^{1/2}\right] = (1/2\tau)\left[-1 - i(4\omega_0^2\tau^2 - 1)^{1/2}\right]$  [0,5]

$\underline{q}_g(t) = \exp(-\alpha t)[A_1 \exp(i\Omega t) + A_2 \exp(-i\Omega t)]$  [1]

avec  $\alpha = 1/2\tau$  et  $\Omega = (1/2)(4\omega_0^2\tau^2 - 1)^{1/2} = \sqrt{Q^2 - 1/4}$  si  $Q = \omega_0\tau$  [0,5]x2

3.7 Trouver la solution particulière  $\underline{q}_p(t)$  de l'équation avec second membre.

$U = Cste \Rightarrow \underline{q}_p = U/L\omega_0^2 = CU$  [1]

3.8 Ecrire la solution générale de l'équation différentielle (on ne demande pas de calculer les constantes  $A$  et  $B$ ). Justifier les notions de régime transitoire et de régime permanent.

$q = q_p + q_g = CU + \exp(-\alpha t)[A_1 \exp(i\Omega t) + A_2 \exp(-i\Omega t)]$  [0,5]

$A$  et  $B$  sont déterminées à partir des conditions initiales [0,5]

Le premier terme correspond au régime permanent et le second au régime transitoire (il devient négligeable pour  $t \gg \tau$ ). [0,5]x2